

„Diese Zusammenfassung hilft euch das Gelernte nach dem Aufstehen bzw. während dem Frühstück nochmal ins Gedächtnis zu rufen. Es reist Alles grob an und hilft so Eurem deklarativem Gedächtnis bei jeder Aufgabe zu wissen was zu tun ist.“

Abstandsbestimmung

Lagebeziehung

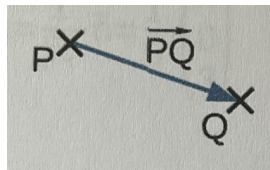
Winkelberechnung

Ebenengleichung aufstellen

## Abstand

### Punkt - Punkt

$$d = |\vec{Q} - \vec{P}|$$



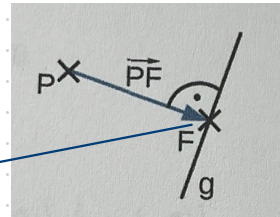
### Punkt - Gerade

$$P(0|3|2) ; g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

1. **Hilfsebene!**

$$\begin{aligned} \hookrightarrow E_{\text{Hilf.}}: \vec{x} &= \vec{n} \circ (\vec{x} - (\text{Punkt})) = 0 \\ &= \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \circ \left( \vec{x} - \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \right) = 0 \end{aligned}$$

2.  $g: \vec{x}$  in  $E_{\text{Hilf.}}$  einsetzen  $\Rightarrow F$

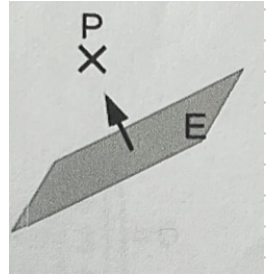


3. Abstand  $\vec{PF}$

# Punkt - Ebene

JAMMER Koordinatenform

$$d = \frac{P \text{ in Ebene}}{\text{Länge von } \vec{n} \text{ der Ebene}}$$



# Gerade - Gerade

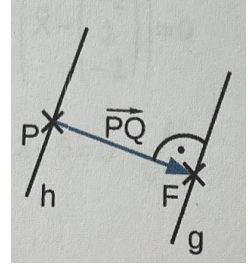


identisch  
sich schneident } d=0

Parallel

$$g_h: \vec{x} = (A) + \lambda \cdot ( ) \quad ; \quad g_g: \vec{x} = (B) + \mu \cdot ( )$$

Weiter wie Abstand Punkt - Gerade  
[Hilfsebene]  $(\vec{A})$



# Ebene - Ebene



identisch  
sich schneident } d=0

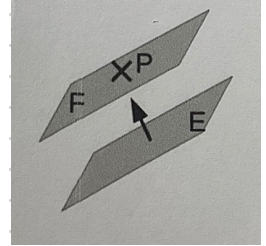
Parallel

$$E_1: \vec{x} = (\vec{n}) \cdot (\vec{x} - (\vec{A})) = 0$$

$$E_2: \vec{x} = (\vec{n}) \cdot (\vec{x} - (\vec{B})) = 0$$

1.  $E_{\odot}$  in Koordinatenform

2.  $\vec{A}$  in  $E_{\odot}$   
Länge  $\vec{n}$  von  $E_{\odot}$



# Gerade - Ebene

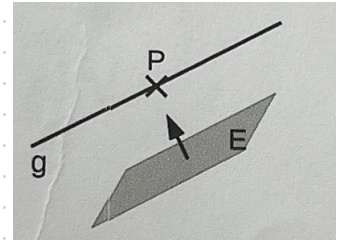


identisch  
sich schneident } d=0

Parallel

1. E in Koordinatenform

2.  $\frac{P \text{ in } E}{\text{Länge } \vec{n}} \longrightarrow \text{Punkte auf Geraden: } (\vec{p}) + \lambda \cdot ( )$   
 $\longrightarrow \sqrt{\vec{n}}$



Lagebeziehung checken !

# Lagebeziehung

## Gerade - Gerade

$$g_1: \vec{x} = (\vec{A}) + \mu(\vec{aB}) \quad g_2: \vec{x} = (\vec{F}) + \mu(\vec{fC})$$

$$1. \quad (\vec{aB}) = \mu \cdot (\vec{fC})$$

// Richtungsvektoren vergleichen

Abhängig | Unabhängig

$$g_1 \parallel g_2 \begin{matrix} \text{O} \\ \text{R} \end{matrix} \quad g_1 \not\parallel g_2 \begin{matrix} \text{O} \\ \text{R} \end{matrix} \left\{ \begin{array}{l} (\vec{A}) = (\vec{F}) + \mu \cdot (\vec{fC}) \end{array} \right.$$

$g_1 \not\parallel g_2 \begin{matrix} \text{O} \\ \text{R} \end{matrix} \times g_2 \begin{matrix} \text{O} \\ \text{R} \end{matrix}$   $\left\{ \begin{array}{l} 1. \text{ Gleichungssystem} \\ 2. \text{ Sind sie gleich?} \\ \text{Nicht gleich?} \end{array} \right.$

Schnittpunkt  
Windschief

## Gerade - Ebene

1. Gerade in Ebene (Koordinatenform) einsetzen

Schnittpunkt berechnen?

$t$  in Gerade einsetzen  $\Rightarrow$  Koordinate des Schnittpunkts

2. entweder  $0=0$  (g in E)

mitunter  $4=t$  (Schnittpunkt t)

(kommt also Zahl raus)

oder  $3=0$  (g // E)

LAGEBEZIEHUNG

## Ebene - Ebene

$$1. \quad n_1 = k \cdot n_2$$

// Normalen vektoren vergleichen

abhängig

unabhängig

2. ! Punktprobe !

$E_1 = E_2$

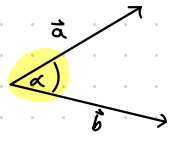
$E_1 \parallel E_2$

$E_1$  und  $E_2$   
schneiden sich

# Winkel

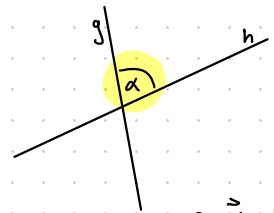
## Vektor - Vektor

$$\cos \alpha = \frac{|\vec{a} \cdot \vec{b}|}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|}$$



## Gerade - Gerade

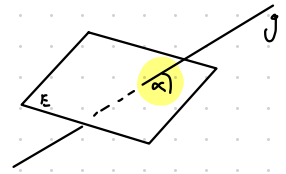
$$\cos \alpha = \frac{|RV_g \cdot RV_h|}{|RV_g| \cdot |RV_h|}$$



$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} \phantom{0} \\ \phantom{0} \\ \phantom{0} \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} \phantom{0} \\ \phantom{0} \\ \phantom{0} \end{pmatrix}$$

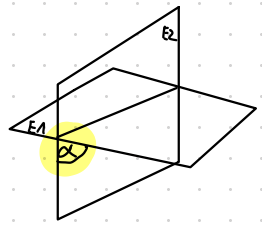
## Ebene - Gerade

$$\sin \alpha = \frac{|\vec{n}_E \cdot RV_g|}{|\vec{n}_E| \cdot |RV_g|}$$



## Ebene - Ebene

$$\cos \alpha = \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|}$$



# Ebenengleichung aufstellen

Meistens 3 Punkte:  $A(3/0/2)$   
 $B(2/1/2)$   
 $C(5/3/3)$

1. Parameterform aufstellen:

$$E: \vec{x} = (\vec{A}) + \lambda(\vec{AB}) + \mu(\vec{AC})$$

2. Normalenform aufstellen

$$E: \vec{x} = \vec{n} \circ (\vec{x} - (\vec{A})) = 0$$

$$(\vec{AB}) \times (\vec{AC}) = \vec{n}$$

3. Koordinatenform aufstellen

$$E: \vec{x} = n_1 \cdot x_1 + n_2 \cdot x_2 + n_3 \cdot x_3 = \vec{n} \circ \vec{A}$$

„Wer die Geometrie begreift, vermag in dieser Welt alles zu verstehen.“

Galileo Galilei